

		開始時間	終了時間	タスク設計 チューター:	画像処理, 深層学習による物体認識 チューター:	移動台車制御・自己位置推定・環境地図作成 (SLAM) チューター:	アーム制御・物体把持 チューター:
水	9月15日	13:00	14:30	全体ガイダンス ()			
		14:40	16:10	ROSチュートリアル (徳野)			
		16:20	17:10				
		17:20	17:50	班ミーティング (進捗確認)			
木	9月16日	10:30	12:00	タスク設計・ステートマシン実装 ()	画像処理による物体認識 ()	環境地図作成, 自己位置推定, 移動制御 ()	物体把持のためのアーム制御 ()
		13:00	15:30				
		15:40	17:10				
		17:20	17:50	班ミーティング (進捗確認)			
金	9月17日	10:30	12:00	タスク設計・ステートマシン実装 ()	深層学習による物体認識 ()	ナビゲーション ()	物体把持実装 ()
		13:00	15:30				
		15:40	17:10				
		17:20	17:50	班ミーティング (進捗確認)			
月	9月20日	10:30	12:00	タスク設計・ステートマシン実装 *3班と合流 ()	深層学習による物体認識 ()	*1班と合流 ()	把持点推定による物体把持実装 ()
		13:00	15:30				
		15:40	17:10				
		17:20	17:50	班ミーティング (進捗報告会準備)			
火	9月21日	10:30	12:00	進捗報告会準備			
		13:00	15:30	進捗報告会			
		15:40	17:10				
		17:20	17:50	班ミーティング (前半の振り返り会)			
水	9月22日	9:30	12:00				
		13:00	14:30	システム統合・動作確認・チューニング			
		14:40	16:10				
		16:20	16:50	班ミーティング (明日の作業確認)			
木	9月23日	9:30	12:00				
		13:00	14:30	システム統合・動作確認・チューニング			
		14:40	16:10				
		16:20	16:50	班ミーティング (明日の作業確認)			
金	9月24日	9:30	12:00				
		13:00	14:30	システム統合・動作確認・チューニング			
		14:40	16:10				
		16:20	16:50	班ミーティング (明日の作業確認)			
月	9月27日	9:30	12:00				
		13:00	14:30	コンテスト準備			
		14:40	16:10				
		16:20	16:50	班ミーティング (コンテスト準備)			
火	9月28日	9:30	12:00	コンテスト準備			
		13:00	14:30	コンテスト (?)			
		14:40	16:10	コンテスト (?)			
		16:20	17:50	表彰式			