

2021年度 AIミニロボット製作総合実習 スケジュール

		第1週(8/31~9/4)					第2週(9/7~9/11)				
		8月23日	8月24日	8月25日	8月26日	8月27日	8月30日	8月31日	9月1日	9月2日	9月3日
1限目	題目										
	内容										
	担当										
2限目	題目	全体オリエンテーション	空力の基礎	移動機構外装の設計3	3Dプリンタの基礎	空力特性の評価1	AIの基礎	移動ロボットのための画像処理1	移動ロボット制御プログラムの作成	移動ロボット制御プログラムの作成	まとめ
	内容		空力の基礎	SolidWorksを用いた設計と流体解析	3Dプリンタの基礎と製作の実演	製作した外装の空力特性の評価	AIの基礎	目標位置検出プログラムの作成	移動ロボット制御プログラムの作成	目標位置追跡プログラムの作成	プレゼンテーションの準備
	担当		宮國・仲尾	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	池田・TA	池田・EA・TA	池田・岡田・EA・	池田・岡田・EA・	池田・岡田・EA・
3限目	題目	実習オリエンテーション・障害物踏破機構	移動機構外装の設計1	移動機構外装の設計4	3Dプリンタによる部品製作1	空力特性の評価2	AIを用いた画像認識1	移動ロボットのための画像処理2	移動ロボット制御プログラムの作成2	移動ロボット制御プログラムの作成5	プレゼンテーションとコンテスト
	内容	製作する物、全体スケジュール、グループ分け、障害物踏破機構の実例まで	SolidWorksを用いた設計と流体解析	SolidWorksを用いた設計と流体解析	外装の製作	製作した外装の空力特性の評価	AI技術を用いた対象識別の演習	目標位置検出プログラムの作成	移動ロボット制御プログラムの作成	目標位置追跡プログラムの作成	製作した移動機構のプレゼンテーションとコンテスト
	担当	岡田・池田・TA	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	池田・TA	池田・EA・TA	池田・岡田・EA・	池田・岡田・EA・	池田・岡田・EA・
4限目	題目	移動ロボットの基礎と製作	移動機構外装の設計2	移動機構外装の設計5	3Dプリンタによる部品製作2	空力特性の評価3	AIを用いた画像認識2	移動ロボットのための画像処理3	移動機構制御プログラムの作成3	移動ロボット制御プログラムの作成	コンテスト
	内容	移動ロボットの移動機構の基礎と、実験用ロボットの組み立て	SolidWorksを用いた設計と流体解析	SolidWorksを用いた設計と流体解析	外装の製作	製作した外装の空力特性の評価	AI技術を用いた対象識別の演習	目標位置検出プログラムの作成	移動ロボット制御プログラムの作成	目標位置追跡プログラムの作成	他の実習のコンテスト見学
	担当	池田・岡田・TA	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	宮國・EA・TA	池田・TA	池田・EA・TA	池田・岡田・EA・	池田・岡田・EA・	
5限目	題目	移動ロボットの製作	ラボツアー	ラボツアー	ラボツアー	ラボツアー					表彰式
	内容	実験用ロボットの製作									
	担当	池田・岡田・TA									
6限目	題目	顔合わせ会	ラボツアー	ラボツアー	ラボツアー	ラボツアー					
	内容										
	担当										
当日目標		オリエンテーション ルーブリック記入	空力の基礎	空力の基礎・流体解析	3Dプリンタの基礎	空力特性の評価	AIの基礎	AIを用いた画像処理	AIを応用した移動機構制御プログラム	AIを応用した移動機構制御プログラム	プレゼンテーションとコンテスト ルーブリック記入