

インテリジェントカー・ロボティクスコース 平成29年度 修 了 要 件

[定**]…定員制限あり（自大学履修生優先）

		九州工業大学				北九州市立大学		早稲田大学	
		生命体工学研究科（若松）		工学府 （戸畑）	情報工学府 （飯塚）	国際環境工学研究科		情報生産システム研究科	
		ロボット制御系	情報系・電子系			情報系（センシング）	ものづくり機械系	機械系	自動車制御系
前期	全体科目 （選択必修） 【1科目選択】	知能・ロボット工学概論（若松）【前・金・3】（若松）→（戸畑）・（飯塚）へTV講義として配信予定							
	実習対応 推奨科目	自動車工学（早大）【前・月・4】（早稲田）→（戸畑）・（飯塚）へTV講義として配信予定							
	単位互換科目	ロボット運動学 【前・火・3～4 1Q】	脳型知能創発 【前・木・1～2 1Q】 （A I科目）		先端画像処理特論 【前・水2～3 2Q】	計測応用工学【定18】 【前・木・1】	加工学特論【定20】 【前・月・2】		自動車・プラント制御モデリング 【前・水・3】
	単位互換科目	パワーエレクトロニクス応用 【前・木・1～2 2Q】	パターン認識と学習理論 【前・月・3～4 2Q】 （A I科目）	車両制御特論 【前・火+水・1or6 2Q】	デジタル画像処理特論 【前・月・2+金・1 1Q】	適応信号処理【定49】 【前・火・3】	熱力学特論【定20】 【前・火・2】	ヒューマン・ロボット・ インタラクション 【前・火・2】	画像情報処理 【前・金・3】
単位互換科目	メカトロニクス 【前・木・2～3 1Q】	脳型学習システム 【前・金・1～2 2Q】 （A I科目）	センシング基礎特論 【前・火・6～7 1Q】		移動通信 【前・木・2】	設計工学特論【定15】 【前・火・3】		ニューラルネットワーク 【前・金・4】 （A I科目）	
単位互換科目			電子システム開発特論 【前・火・3+木・4 2Q】		組込みソフトウェア 【前・集中】	システム工学特論【定20】 【前・金・3】			
総合 実習	夏休み特別講座 【1講座選択受講】 8月後半～9月開講 ～30コマ	移動ロボット制御総合実習		認識プログラミング 総合実習	自動運転支援センシング技 術総合実習			自動運転車制御総合実習	
		@ホームサービスロボット製作総合実習							
		BMI・ミニロボット設計総合実習 （英語実施、不定期開催）							
後期	単位互換科目 （7オロ・7アップ科目）	ロボット学習制御 【後・水・1～2 4Q】	学習ロボティクス 【後・火・1～2 4Q】	生産情報処理学特論 【後・火・3～4 3Q】	動画像処理特論 【後・水・3+金・3 3Q】	信号解析【定49】 【後・水・1】	機械要素設計特論【定20】 【後・水・2】	インテリジェントカー統合システム 【後・月・4～5】	
			社会的知能システム構成論 【後・月・3～4 4Q】 （A I科目）	粉体工学特論 【後・火・2+金・1 3Q】	マルチメディア セキュリティ特論 【後・火2+木2 3Q】	パターン認識応用 【後・金・3】（TV講義） （A I科目）		最適制御論 【後・金・2】	
				自動車工学特論Ⅰ・Ⅱ 【後・木・3 Ⅰは3Q・Ⅱは4Q】				計算知能工学 【後・火・5】 （A I科目）	
				エネルギー変換特論 【後・火・2+金・1 4Q】					
修了要件	<p>■ 3大学共通の修了要件</p> <p>I. 以下の要件により合計8単位を修得すること。</p> <p>(1) 全体科目より「ロボット工学概論」または「自動車工学」のいずれか1科目（2単位）を修得すること。</p> <p>(2) 実習対応推奨科目、単位互換科目から3科目（6単位）を修得すること。</p> <p>II. 総合実習の夏休み特別講座より、いずれか1つに参加し評価を得ること。</p> <p>（「A Iサブコース」受講者の修了要件）</p> <p>I. 上記「3大学共通の修了要件」を満たすことに加え、以下の要件を満たすこと。</p> <p>(1) 上記「3大学共通の修了要件」Iの（2）のうち、A I科目を1科目修得すること。</p> <p>(2) 「A Iセミナー（単位なし、前期・金曜4/5限不定期開講）」を受講すること。</p>								